(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-127896 (P2000-127896A)

(43)公開日 平成12年5月9日(2000.5.9)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

B60R 22/48

22/44

B60R 22/48

B 3D018

22/44

Z

審査請求 未請求 請求項の数1 OL (全 7 頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願平10-302088

平成10年10月23日(1998.10.23)

(71)出願人 000004204

日本精工株式会社

東京都品川区大崎1丁目6番3号

(72)発明者 緑川 幸則

神奈川県藤沢市桐原町12番地 日本精工株

式会社内

(74)代理人 100081880

弁理士 渡部 敏彦

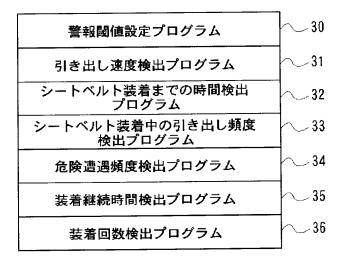
Fターム(参考) 3D018 PA01 PA02 PA09

(54) 【発明の名称】 車両用乗員拘束保護装置

(57)【要約】

【課題】 快適なシートベルト装着環境を提供すると共 に適切に乗員を拘束し保護することができる車両用乗員 拘束保護装置を提供する。

【解決手段】 警報閾値設定プログラム30、引き出し速度検出プログラム31、シートベルト装着までの時間検出プログラム32、シートベルト装着中の引き出し頻度検出プログラム33、危険遭遇頻度検出プログラム34、使用時間頻出プログラム35及び装着回数検出プログラム36のそれぞれで検出された結果に基づき、シートベルト弛み量を通常よりも小さくする、シートベルトの張力を大きくする、シートベルトの巻き取り力を増大させる、シートベルトの振動による警報でのシートベルトの振動周期を速くする、警報閾値を下げ警報をし易くする又は警報閾値を上げ警報をし難くする等の直流モータ10の駆動の制御及び警報閾値の制御を行う。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 乗員を拘束し保護するシートベルトの巻 き取り及び引き出しをモータにより行う電動リトラクタ を備えた車両用乗員拘束保護装置において、

1

第1の条件及び方法に基づいて前記乗員に快適性を付与 する第1付与手段と、第2の条件及び方法に基づいて前 記乗員に安全性を付与する第2付与手段と、前記乗員の シートベルトの使用状態に応じて、前記第1及び第2の 条件及び方法のうち少なくとも1つ変更する変更手段と を備えることを特徴とする車両用乗員拘束保護装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、自動車等の車両に 装備される車両用乗員拘束保護装置に関し、特に、乗員 を保護するためのシートベルトの巻き取り及び引き出し を行う電動リトラクタを用いた車両用乗員拘束保護装置 に関する。

[0002]

【従来の技術】シートベルトの巻き取り及び引き出しを 行うリトラクタを備えた車両用乗員拘束保護装置は、従 20 来より知られており、この車両用乗員拘束保護装置で は、シートベルトを装着するときに乗員によるシートベ ルトの引き出しを検知すると、シートベルトを引き出し やすいように直流モータを制御するシートベルト装着補 助制御や、シートベルトのタングをバックルに装着した 後にシートベルトを巻き取り、乗員の体にシートベルト がフィットし、シートベルトの巻き取りが限界に到達し た後に、乗員に所定の弛みを与えるように直流モータを 制御するシートベルト圧迫除去制御や、シートベルトの 装着後に乗員が移動しようとしてシートベルトを引き出 そうとしたときに、シートベルトを引き出しやすくする ように直流モータを制御する移動制御や、車両の衝突の 危険を検知すると、シートベルトを巻き取ると共に乗員 に対し警報を発する衝突危険制御等が行われていた。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記の 各制御は、乗員個々人のシートベルトの使用状態によら ず一律に行われていたため、必ずしも乗員個々人にとっ て最適な制御ではなかった。よって、従来の車両用乗員 拘束保護装置では、快適なシートベルト装着環境を提供 できないおそれがあり、また適切に乗員を拘束し保護で きないおそれもあった。

【0004】本発明は、上記点に着目してなされたもの であり、快適なシートベルト装着環境を提供すると共に 適切に乗員を拘束し保護することができる車両用乗員拘 東保護装置を提供することを目的とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するた め、請求項1の車両用乗員拘束保護装置は、乗員を拘束 し保護するシートベルトの巻き取り及び引き出しをモー 50 タにより行う電動リトラクタを備えた車両用乗員拘束保 護装置において、第1の条件及び方法に基づいて前記乗 員に快適性を付与する第1付与手段と、第2の条件及び 方法に基づいて前記乗員に安全性を付与する第2付与手 段と、前記乗員のシートベルトの使用状態に応じて、前 記第1及び第2の条件及び方法のうち少なくとも1つを 変更する変更手段とを備えることを特徴とする。

【0006】本発明の構成によれば、乗員のシートベル トの使用状態に応じて、乗員に快適性を付与する第1付 与手段の基になる第1の条件及び方法、及び乗員に安全 性を付与する第2付与手段の基になる第2の条件及び方 法のうち少なくとも1つが変更されるので、快適なシー トベルト装着環境を提供すると共に適切に乗員を拘束し 保護することができる。

【0007】前記第1の条件及び方法は、前記シートベ ルトの弛み量、張力及び巻き取り力の少なくとも1つで あり、前記第2の条件及び方法は、前記シートベルトの 弛み量、張力、巻き取り力及び前記シートベルトの振動 による警報でのシートベルトの振動パターンの少なくと も1つであるとしてもよい。

【0008】この構成によれば、乗員のシートベルトの 使用状態に応じて、前記シートベルトの弛み量、張力、 巻き取り力及び前記シートベルトの振動による警報での シートベルトの振動パターンの少なくとも1つが変更さ れるので、快適なシートベルト装着環境を提供すると共 に適切に乗員を拘束し保護することができる。

【0009】車両用乗員拘束保護装置は、前記変更手段 による変更内容を調整するための調整手段をさらに備え ていてもよい。

【0010】この構成によれば、変更手段による変更内 容が乗員に合わない場合が生じても、調整手段で変更内 容を調整でき、常に乗員個々人に最適なシートベルト装 着環境を提供すると共に適切に乗員を拘束し保護するこ とができる。

[0011]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を図面 を参照して説明する。

【0012】(1)第1の実施の形態

図1は、本発明の第1の実施の形態に係る車両用乗員拘 束保護装置が備えている電動リトラクタ100の構成を 示す図である。

【0013】電動リトラクタ100はフレーム1を備え ている。このフレーム1にはシートベルトを巻き取るリ ールシャフト3が回転自在に設置され、車両に所定の減 速度が作用したとき又はシートベルトが所定の加速度で 引き出されたときにシートベルトの引き出しをロックす る公知のシートベルトロック機構2が固定されている。

【0014】次いで、リールシャフト3の中心軸3aは リールシャフト用プーリ5の中心軸に連結されており、 このリールシャフト用プーリ5は動力伝達ベルト7を介

して直流モータ用プーリ6に接続されている。

【0015】リールシャフト用プーリ5及び直流モータ用プーリ6の外周にはそれぞれ所定数の外歯が形成され、また動力伝達ベルト7の内周にも所定数の内歯が形成されており、リールシャフト用プーリ5及び直流モータ用プーリ6の外歯と動力伝達ベルト7の内歯とはそれぞれ過不足なくかみ合っている。

【0016】直流モータ用プーリ6の中心軸は直流モータ10に連結されている。従って、直流モータ10の回転は直流モーター用プーリ6を介してリールシャフト3に伝達される。

【0017】直流モータ10は、フレーム1に少なくとも2点以上で固定されており、また直流モータ駆動部11を介してMPU(Micro Processing Unit)14に接続されている。直流モータ駆動部11はMPU14からの制御信号に基づいて直流モータ10の回転を制御する。

【0018】図2は直流モータ駆動部11の回路図である。図2中の端子P1及び端子P2はMPU14から出力されるPWM(パルス幅変調)信号の入力端子であり、端子P1及び端子P2には、例えば、20kHzのPWM信号が入力される。端子P3及び端子P4は電流検出用の出力端子であり、端子P5及び端子P6は電圧検出用の出力端子であり、端子P1~端子P6はそれぞれMPU14に接続されている。また、図2中の電圧Vりは直流モータ10に供給され、図2中の複数のトランジスタ及びFET等は、MPU14からのPWM信号により直流モータ10の回転を正転又は反転駆動させるためのものである。

【0019】図2中の回路C1は、抵抗 r1に流れる電流から直流モータ10に流れる電流 i を検出する電流検出回路であり、PWM信号の影響による電流の変動を取り除くためのインターフェイス回路(以下、IFという)1及びIF2を備えている。MPU14は、IF1及びIF2からそれぞれ電圧信号を受信し、この電圧信号に基づいて直流モータ10に流れる電流 i を検出する。

【0020】回路C2は直流モータ10にかかる端子問電圧を測定する電圧測定回路であり、PWM信号の影響による端子間電圧の変動を取り除くため、IF3及びIF4からそれぞれ電圧信号を受信し、この電圧信号に基づいて直流モータ10にかかる端子間電圧を測定する。

【0021】 IF1~IF4は、例えば抵抗 r 2、抵抗 r 2より小さい抵抗値の抵抗 r 3及びコンデンサ c 3からなるローパスフィルタ構成となっており、カットオフ 周波数を、例えば、20 II z に設定している。これにより、電流検出回路 C 1及び電圧測定回路 C 2でMPU 1 4 に出力される PWM信号の影響は、一60 d B に低減され、本来電流検出回路 C 1で検出しようとしている電 50

流や電圧測定回路 C 2 で測定しようとしている端子間電 圧にほとんど影響を与えなくなる。

【0022】図1に戻り、MPU14は、時間を計るタイマ17及び不揮発性メモリ21を備えており、シートベルトのタングがバックルに装着されたか否かを検出する及びシートベルトのタングがバックルから解除されたか否かを検出するバックル接続有無検出部16及び運転中の車両の走行状態を検出する運転走行状態検出部20に備えられているMPU15にそれぞれ接続されている。

【0023】MPU15は自車両と自車両の前方の物体との間の距離を測定する距離センサ12及びステアリングの操舵角を検出する操舵角センサ13にそれぞれ接続されている。

【0024】MPU14は直流モータ10の端子間電圧の極性によりシートベルトが引き出されたか否かを判断し、直流モータ10に流れる電流iからシートベルトの巻き取りが終了したか否かを判断する。

【0025】尚、MPU14は、シートベルトを装着するときに乗員によるシートベルトの引き出しを検知すると、シートベルトを引き出しやすいように直流モータ10を制御するシートベルト装着補助制御と、シートベルトを巻き取り、乗員の体にシートベルトがフィットし、シートベルトの巻き取りが限界に到達した後に、乗員に所定の弛みを与えるように直流モータ10を制御するシートベルトの装着後に乗員が移動しようとしてシートベルトを引き出そうとしたときに、シートベルトを引き出しやすくするように直流モータ10を制御する移動制御と、シートベルトを引き出したが装着しない場合又はシートベルトのタングをバックルから解除した場合にシートベルトを格納するように直流モータ10を制御する格納制御とを実行する。

【0026】次に、車両用乗員拘束保護装置を構成している各構成部の制御信号の流れを説明する。

【0027】距離センサ12は自車両と自車両の前方の物体との間の距離の測定結果を示す制御信号をMPU15に出力する。MPU15は、下記の式(1)から求まる安全車間距離dsを計算し、この安全車間距離dsが距離センサ12から出力された値よりも大きいときには、衝突危険警報を示す制御信号をMPU14に出力する。MPU14は、この衝突危険警報を示す制御信号が送られてきた回数を不揮発性メモリ21に記憶した後、シートベルトの引き出し及び巻き取りを交互に繰り返す衝突危険警報制御を行う。この制御により、乗員は衝突危険の状況にあることを認識することができる。さらに、MPU15は、下記の式(2)から求まる衝突不可避距離ddを計算し、この衝突不可避距離ddが距離センサ12から出力された値よりも大きいときには、衝突不可避を示す制御信号をMPU14に出力する。この

4

時、MPU14は、距離センサ12から出力された値に 応じてシートベルトの巻き取り力を変更して、シートベ ルトの巻き取りを行う衝突不可避制御を行う。この制御 により、乗員は衝突時に適切に保護される。

[0028]

 $d s = V r \times (t d + \beta)$ (1)

 $d d = V r \times t d \qquad \cdots \qquad (2)$

d s:安全車間距離(単位:m)

d d:衝突不可避距離(単位:m)

V r :相対速度(単位:m/s)

t d: 運転者の応答遅れ(例0.5~2秒)

β:車両の制動特性から決まる値(例0.5~2秒)また、操舵角センサ13はステアリングの操舵角に対応した制御信号をMPU15に出力し、MPU15は、規定時間(例えば2秒)内の操舵角の変化量の最大値が規定値(例えば8度)以内である場合に、居眠りの兆候があると判断して居眠り警報を示す制御信号をMPU14に出力する。MPU14は、この居眠り警報を示す制御信号が送られてきた回数を不揮発性メモリ21に記憶した後、シートベルトの引き出し及び巻き取りを交互に繰り返す居眠り運転防止制御を行う。この制御により、乗員は居眠り運転の状況にあることを認識することができる。

【0029】バックル接続有無検出部16はシートベルトのタングがバックルに装着されたか否かを検出し、それに対応した制御信号をMPU14に出力する。直流モータ駆動部11はMPU14からの制御信号に基づいて直流モータ10の回転を制御する。

【0030】図3はMPU14で実行される制御プログラムの一例を示す図である。

【0031】MPU14で実行される制御プログラムには、警報閾値設定プログラム30、引き出し速度検出プログラム31、シートベルト装着までの時間検出プログラム32、シートベルト装着中の引き出し頻度検出プログラム33、危険遭遇頻度検出プログラム34、使用時間頻出プログラム35及び装着回数検出プログラム36が含まれている。

【0032】 警報関値設定プログラム30はシートベルトの引き出し及び巻き取りを交互に繰り返すシートベルトの振動による警報を行うか否かの警報閾値を設定するプログラムであり、警報閾値を下げるとシートベルトの振動による警報を行い易くし、警報閾値を上げるシートベルトの振動による警報を行い難くする。例えば、シートベルトを長時間装着している場合は、長時間運転による疲労で注意力が低下するため、警報閾値を下げてシートベルトの振動による警報をし易くする。

【0033】引き出し速度検出プログラム31はシートベルト非装着時に乗員がシートベルトを装着しようとしてシートベルトを引き出すときの速度を検出するプログラムであり、具体的には、直流モータ10の端子間電圧 50

の大きさに基づいてシートベルトを引き出すときの速度 を検出する。

【0034】シートベルト装着までの時間検出プログラム32はシートベルト非装着時に乗員がシートベルトを装着しようとしてシートベルトを引き出し、その後引き出しが停止した後からシートベルトが装着されるまでの時間を検出するプログラムである。具体的には、シートベルトの引き出し停止は直流モータ10の端子間電圧により判定し、シートベルトの装着の有無はバックル装着有無検出手段16からの制御信号により検出する。そして、シートベルトの引き出しが停止した後からシートベルトが装着されるまでの時間をタイマ17で計時し、検出する。

【0035】MPU14は、引き出し速度検出プログラム31で検出された引き出し速度が速く、かつ、シートベルト装着までの時間検出プログラム32で検出された装着までの時間が短い場合には、乗員の運転能力が高いと判断し、警報閾値設定プログラム30で警報閾値を上げて警報をし難くする。

【0036】シートベルト装着中の引き出し頻度検出プログラム33は、シートベルト装着中に乗員によりシートベルトが引き出された頻度を検出するプログラムである。具体的には、シートベルトの引き出しが行われその後引き出し停止が検出されるまでを1回とし、シートベルト装着中に継続してこのシートベルト引き出し回数を計数し、シートベルト非装着状態になるまで行う。そして、シートベルト装着中の装着継続時間をタイマ17で検出し、この検出された装着継続時間で計数されたシートベルト引き出し回数を除して引き出し頻度を検出し、この引き出し頻度を不揮発性メモリ21に記憶する。

【0037】MPU14は、シートベルト装着中の引き出し頻度検出プログラム33で検出された引き出し頻度が高い場合に、危険に遭遇する確立が高いと判断し、警報閾値設定プログラム30で警報閾値を下げて警報をし易くする。

【0038】危険遭遇頻度検出プログラム34は、シートベルト装着中に乗員が遭遇した危険回数を計数し、シートベルト装着中の装着継続時間で除して危険遭遇頻度を検出するプログラムである。尚、シートベルト装着中に乗員が遭遇した危険回数は不揮発性メモリ21に記憶された衝突危険警報を示す制御信号が送られてきた回数及び居眠り警報を示す制御信号が送られてきた回数の合計値である。検出された危険遭遇頻度は不揮発性メモリ21に記憶される。

【0039】MPU14は、危険遭遇頻度が高い場合はシートベルト装着中に付与されるシートベルト弛み量を通常よりも小さくし又はシートベルトの張力を大きくし、より拘束性を良くする。さらに、MPU14は、危険遭遇時にシートベルトの巻き取り力を増大させると共にシートベルトの振動による警報でのシートベルトの振

(

8

動周期を速くするように直流モータ10の駆動を制御する。尚、直流モータ10の駆動の制御はMPU14から 直流モータ駆動部11に入力されるPWM信号のデュー ティー比の変更で行われる。

【0040】装着継続時間検出プログラム35は、タイマ17で計時されたシートベルト装着中の装着継続時間を検出するプログラムである。このプログラムでは、シートベルト非装着状態からシートベルト装着状態になるまでの経過時間が所定値以下ならば、前回のシートベルト装着中の装着継続時間に累積して時間を計時するようにしてもよい。

【0041】MPU14は、シートベルト装着中の装着 継続時間が長くなると長時間運転による疲労により乗員 の注意力が低下するため、警報閾値設定プログラム30 で警報閾値を下げて警報をし易くする。

【0042】装着回数検出プログラム36はシートベルト装着状態からシートベルト非装着状態になる回数をバックル接続有無検出部16から出力される制御信号に基づいて検出するプログラムである。このプログラムで検出された回数は前回までの回数に累積加算されて不揮発性メモリ21に記憶される。

【0043】MPU14は、不揮発性メモリ21に記憶される回数が徐々に大きくなるにつれてシートベルトの劣化等でシートベルトが巻き取りにくくなるため、シートベルトの巻き取り力を増大させるように直流モータ10の駆動を制御する。尚、直流モータ10の駆動の制御はMPU14から直流モータ駆動部11に入力されるPWM信号のデューティー比の変更で行われる。

【0044】上述したように、本実施の形態によれば、警報閾値設定プログラム30、引き出し速度検出プログラム31、シートベルト装着までの時間検出プログラム32、シートベルト装着中の引き出し頻度検出プログラム33、危険遭遇頻度検出プログラム34、使用時間頻出プログラム35及び装着回数検出プログラム36のそれぞれで検出された結果に基づき、シートベルト弛み量を通常よりも小さくする、シートベルトの張力を大きくする、シートベルトの巻き取り力を増大させる、シートベルトの振動による警報でのシートベルトの振動周期を速くする、警報閾値を下げ警報をし易くする又は警報閾値を上げ警報をし難くする等の直流モータ10の駆動の制御及び警報閾値の制御を行うので、快適なシートベルト装着環境を提供すると共に適切に乗員を拘束し保護することができる。

【0045】(2)第2の実施の形態

図4は、本発明の第2の実施の形態に係る車両用乗員拘束保護装置が備えている電動リトラクタ200の構成を示す図である。

【0046】電動リトラクタ200は、図1の電動リトラクタ100のMPU14に後述する使用者選択部41、警報閾値設定部42、弛み量設定部43、振動パタ 50

ーン設定部44及び巻き取り力設定部45を接続させたものである。従って、使用者選択部41、警報関値設定部42、弛み量設定部43、振動パターン設定部44及び巻き取り力設定部45以外の電動リトラクタ200の構成は、電動リトラクタ100の構成と同様なので、その説明を省略する。

【0047】使用者選択部41には、使用者選択スイッチがあり、乗員がこの使用者選択スイッチにより自身を選択すると、予め乗員毎に設定されている各種所定値を自身の設定値にして不揮発性メモリ21に設定し直す。各種所定値とは、警報閾値、シートベルト弛み量、シートベルトの振動による警報でのシートベルトの振動パターン及びシートベルト巻き取り力である。

【0048】警報關値設定部42では、警報關値を乗員が自由に設定することができる。但し、警報關値は所定の範囲内で設定可能である。

【0049】 弛み量設定部43では、シートベルト装着後のシートベルト弛み量を乗員が自由に設定することができる。但し、シートベルト弛み量は所定の範囲内で設定可能である。

【0050】振動パターン設定部44では、シートベルトの振動による警報でのシートベルトの振動パターンを乗員が自由に設定することができる。但し、選択可能な振動パターンは危険遭遇頻度が高くなるにつれて振動周期が早くなるもの、振動が強くなるもの、振動デューティが大きくなるもの(即ち、一周期あたりの巻き取り時間が長くなる)の3種類である。

【0051】巻き取り力設定部45はシートベルト巻き取り力を乗員が自由に設定することができる。但し、設定可能なシートベルト巻き取り力は所定の範囲内である。

【0052】上述したように、本実施の形態によれば、使用者選択部41、警報閾値設定部42、弛み量設定部43、振動パターン設定部44及び巻き取り力設定部45で自身に最適な警報闘値、シートベルト弛み量、シートベルトの振動による警報でのシートベルトの振動パターン及びシートベルト巻き取り力を設定できるので、快適なシートベルト装着環境を提供すると共に適切に乗員を拘束し保護することができる。

[0053]

【発明の効果】以上詳細に説明したように、請求項1の 車両用乗員拘束保護装置によれば、乗員のシートベルト の使用状態に応じて、乗員に快適性を付与する第1付与 手段の基になる第1の条件及び方法、及び乗員に安全性 を付与する第2付与手段の基になる第2の条件及び方法 のうち少なくとも1つが変更されるので、快適なシート ベルト装着環境を提供すると共に適切に乗員を拘束し保 護することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施の形態に係る車両用乗員拘

東保護装置が備えている電動リトラクタ100の構成を 示す図である。

【図2】直流モータ駆動部11の回路図である。

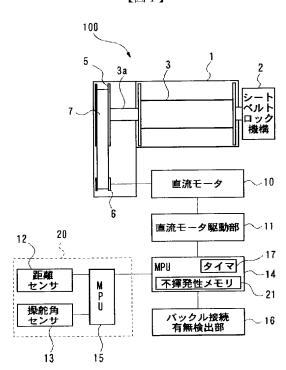
【図3】MPU14で実行される制御プログラムの一例を示す図である。

【図4】本発明の第2の実施の形態に係る車両用乗員拘束保護装置が備えている電動リトラクタ200の構成を示す図である。

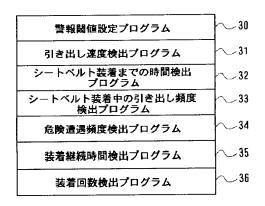
【符号の説明】

- 1 フレーム
- 2 シートベルトロック機構
- 3 リールシャフト
- 5 リールシャフト用プーリ
- 6 直流モータ用プーリ

【図1】



【図3】



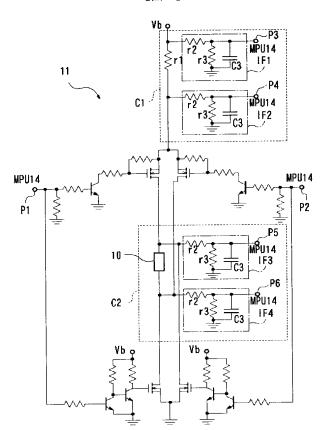
7 動力伝達ベルト

- 10 直流モータ (第1付与手段、第2付与手段)
- 11 直流モータ駆動部
- 14 MPU(変更手段、第1付与手段、第2付与手段)

10

- 16 バックル接続有無検出部
- 20 運転走行状態検出部
- 41 使用者選択部 (調整手段)
- 42 警報閾値設定部(調整手段)
- 10 43 弛み量設定部(調整手段)
 - 4.4 振動パターン設定部(調整手段)
 - 45 巻き取り力設定部(調整手段)
 - 100, 200 電動リトラクタ

【図2】



【図4】

